

Sumário

Capítulo I – Metodologia de desenvolvimento	7
1. Introdução	7
Capítulo II – Microcontrolador PIC18F	8
1. Introdução	8
2. Principais características.....	8
3. Arquitetura do PIC.....	9
4. Ciclos de máquina.....	11
5. A pinagem do MCU.....	11
6. Nomenclatura.....	12
7. Características elétricas	12
8. Memória de programa.....	13
9. Memória de dados.....	13
10. Vetor de reset.....	14
Capítulo III – Programação em Assembly	15
1. MPLAB X	15
2. MOVLW	19
3. MOVWF	21
4. COMENTÁRIOS	23
5. ADDWF	23
6. SUBWF.....	25
7. ANDWF	26
8. ANDLW	27
9. IORWF	28
10. IORLW.....	29
11. XORWF	30
12. XORLW	32
13. BCF	33
14. BSF.....	34
15. RLCF.....	35
16. RRCF	37
17. RLNCF	38
18. RRNCF.....	39

19. GOTO	41
20. CLRF	42
21. CLRW	44
22. INCF	45
23. DECF	46
24. INCFSZ	47
25. DECFSZ	49
26. MOVF	52
27. SWAPF	53
27. NOP ou NOPR	51
28. BTFSC	54
29. BTFSS	56
30. CALL e RETURN	59
31. NOP	60
32. SUBLW	62
33. COMF	63
34. MULWF	64
35. MULLW	66
36. BRA	68
37. BTG	68
38. SETF	70
39. RESET	71
40. CPFSEQ	71
41. CPFSGT	74
42. RESET	75
43. DECFSZ	77
44. DCFSNZ	78
45. INCFSZ	80
46. INFSNZ	81
47. MOVFF	83
48. NEGF	84
49. TSTFSZ	85
50. SLEEP	89