

Sumário

Capítulo I – Metodologia de desenvolvimento.....	7
1. Introdução	7
 Capítulo II – Microcontrolador PIC16F.....	8
1. Características do PIC16F628A	8
2. Principais características	8
3. Arquitetura do PIC.....	9
4. A pinagem do MCU.....	11
5. Características elétricas.....	11
6. Memória de programa	12
7. Memória de dados	12
8. Vetor de reset.....	13
 Capítulo III – Programação em Assembly	14
1. MPLAB X	14
2. MOVLW	18
3. MOVWF.....	20
4. Comentários	22
5. ADDWF	22
6. SUBWF.....	24
7. ANDWF	25
8. ANDLW	26
9. IORWF.....	27
10. IORLW	28

11. XORWF	29
12. XORLW.....	31
13. BCF.....	32
14. BSF.....	33
15. RLF	34
16. RRF	36
17. GOTO	37
18. CLRF	38
19. CLRW	40
20. INCF	41
21. DECF	42
22. INCFSZ	43
23. DECFSZ.....	45
24. MOVF.....	48
25. SWAPF	49
26. BTFSC.....	50
27. BTFSS	52
28. CALL e RETURN.....	55
29. NOP	56
30. ADDLW	56
31. SUBLW.....	58
32. COMF.....	59